

Рис. 2

где  $\lambda$  — масса единицы длины цепочки. Перейдем теперь к левой части цепочки. Натяжение в нижней части, над самым уступом, можно найти, записав изменение импульса элемента цепочки длиной  $v\Delta t$  и массой  $\lambda v\Delta t$ , который за время  $\Delta t$  приходит в движение:

$$\lambda v\Delta t v = T_H \Delta t, \text{ или } T_H = \lambda v^2.$$

При равномерном движении натяжения справа и слева на одном уровне должны быть равны:

$$T_b = T_H,$$

откуда получаем

$$\lambda gH = \lambda v^2, \text{ или } v = \sqrt{gH}.$$

Попробуем решить эту задачу из энергетических соображений. Если быть не очень внимательным, можно легко прийти к противоречию с полученным выше результатом. Казалось бы, при установившемся движении цепочки работа силы тяжести за время  $\Delta t$  должна быть равна выделенному за то же время количеству теплоты. Работа равна  $\lambda gHv\Delta t$ , а количество теплоты, выделяющееся при неупругом ударе о пол элемента длиной  $v\Delta t$ , равно  $\lambda v\Delta t v^2/2$ . Однако, если приравнять эти выражения, получим ответ, в  $\sqrt{2}$  раз больший предыдущего. В чем же здесь дело?

Оказывается, тепло выделяется не только при неупругом ударе элемента цепочки о пол, но и (хотя это не столь очевидно) при разгоне такого же элемента на уступе до скорости  $v$ . Более того, эти количества теплоты оказываются одинаковыми. Это приводит к тому, что общее количество теплоты увеличивается вдвое и лишний  $\sqrt{2}$  из ответа исчезает. Действительно, сравним работу силы натяжения при подъеме элемента длиной  $v\Delta t$  с уступом:  $\lambda v^2(v\Delta t)$  с кинетической энергией, приобретенной этим элементом:  $(\lambda v\Delta t)v^2/2$ .

Видно, что работа в два раза больше, а разность между работой и энергией как раз равна количеству теплоты, которое выделилось при разгоне этого элемента.

Чтобы лучше понять механизм выделения тепла, представим себе, что мы хотим разогнать тело массой  $m$  до скорости  $v$  при помощи пружины, для чего начнем перемещать конец пружины с постоянной скоростью  $v$ . Если пружина идеальная, то скорость тела никогда не установится, так как колебательный процесс никогда не прекратится. Если же пружина не идеальная, то колебания в конце концов затухнут и тело приобретет скорость  $v$ . Чтобы узнать, сколько за это время выделилось тепла, надо перейти в систему отсчета, в которой конец пружины покоятся. В этой системе начальная кинетическая энергия тела  $mv^2/2$  полностью передастся в тепло. Значит, приобретенная телом кинетическая энергия при разгоне равна количеству теплоты, которое при этом выделяется.

**Задача 5.** Тонкое веревочное кольцо массой  $m$  и радиусом  $R$  положили на гладкую горизонтальную поверхность и раскрутили до угловой скорости  $\omega$ . Найдите силу натяжения веревки.

Запишем второй закон Ньютона для элемента веревки длиной  $\Delta l$  и массой  $\Delta m = m\Delta l/(2\pi R)$ , который виден из центра окружности под малым углом  $\Delta\phi = \Delta l/R$  (рис.3). Действующая на элемент сила равна векторной сумме

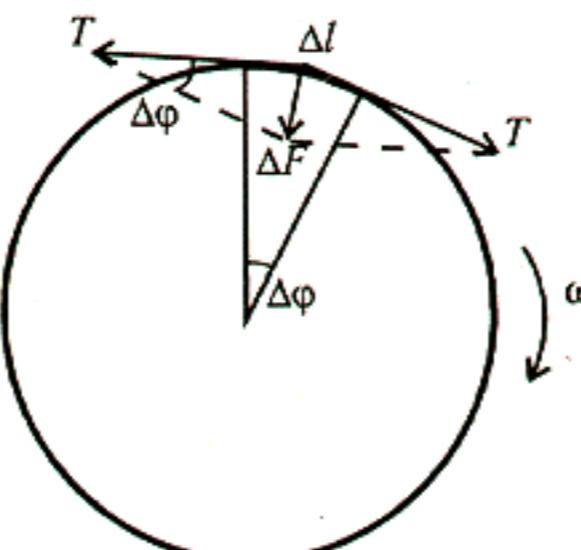


Рис. 3

двух сил натяжения:  $\Delta F = T\Delta\phi$ . Из второго закона Ньютона  $\Delta F = \Delta m\omega^2 R$  находим

$$T = \frac{m\omega^2 R}{2\pi}.$$

Полученный результат имеет неожиданное применение — с его помощью можно найти положение центра масс (центра тяжести) тонкой однородной полуокружности. Действительно, сила, действующая на врачающуюся полуокружность, равна  $2T$ , а в уравнение движения входит ускорение центра

масс:  $2T = (m/2)\omega^2 x$ , где  $x$  — расстояние от центра окружности до центра масс полуокружности. Подставляя  $T$ , получаем  $x = 2R/\pi$ .

**Задача 6.** Веревку длиной  $l$  и массой  $m$  кладут на гладкое горизонтальное бревно радиусом  $R$  (рис.4), причем вначале веревкудерживают за верхний конец, прикладывая горизонтальную силу  $F$ , а затем отпускают. Определите: а) значение силы  $F$ ; б) ускорение веревки в первый момент.

Обозначим через  $H$  расстояние по вертикали (разность высот) между верхней и нижней точками веревки. Если

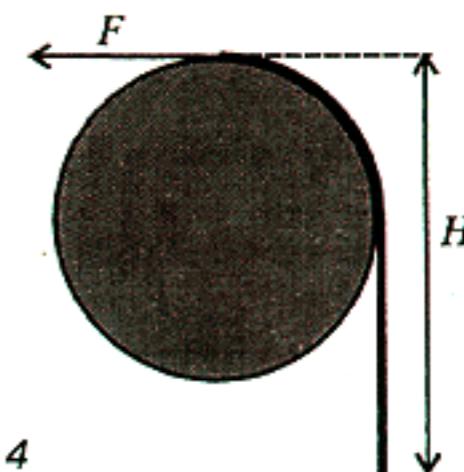


Рис. 4

веревка свешивается с бревна ( $l > > \pi R/2$ ), то  $H = l - \pi R/2 + R$ , если же нет, то  $H = R \cos(l/R)$ . Как мы увидим, в ответ будет входить только  $H$ .

Запишем второй закон Ньютона для элемента веревки длиной  $\Delta l$  и массой  $\Delta m = (m/l)\Delta l = \lambda\Delta l$  ( $\lambda$  — масса единицы длины веревки) в проекциях на ось,

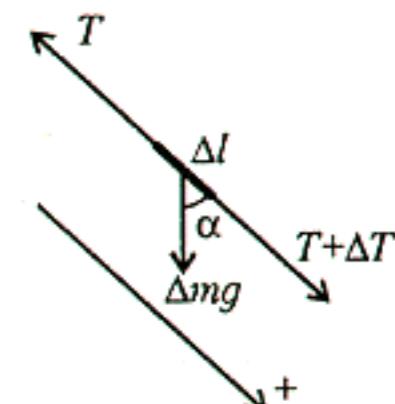


Рис. 5

направленную вдоль этого элемента (рис.5):

$$\Delta T + \Delta mg \cos \alpha = \Delta ma.$$

Здесь  $\Delta T$  — разность между натяжениями на концах элемента,  $a$  — ускорение веревки (в первом случае, пока веревкудерживают, надо положить  $a = 0$ ). Перед тем как просуммировать эти уравнения, заметим, что  $\Delta m \cos \alpha = = \lambda \Delta l \cos \alpha = \lambda \Delta h$ , где  $\Delta h$  — расстояние по вертикали между концами элемента.

Теперь просуммируем уравнения вдоль всей длины веревки. Сумма всех  $\Delta T$  равна разности сил натяжения на концах веревки, т.е. для неподвижной веревки это  $-F$ , а для свободной веревки это ноль. В случае а) получаем уравнение

$$-F + \lambda gH = 0, \text{ откуда } F = (m/l)gH.$$